



О согласовании вычислительного эксперимента при интерактивном моделировании гидромеханики корабля в штормовом море

- 1 – анализ постановки задачи
- 2 – система функций-алгоритмов
- 3 – краткий обзор текущего задела

www.ShipDesign.ru/SoftWare



Проектирование эксперимента

интерактивного вычислительного комплекса



Логический иероглиф - как программирование прямого вычислительного эксперимента

Трёхмерное логическое пространство представляется тремя независимыми (ортогональными) направлениями работ с три уровнями логической градации

Вычислительное окружение

/ *virtual polygon* / направления изысканий

- **Аналитика (задел)**: геометрия и пространственное движение корпуса судна, его гидростатика на взволнованной поверхности моря с учетом распределенных источников излучения корабельных и отраженных волн (*в том числе с возможностью перестроения затопливаемых отсеков*);
- **Физика (проблема)**: потоки энергии в трохоидальном волнении с оценками распределенного силового воздействия на обшивку корпуса с учетом динамической трансформации и разрушения групповых структур свободных волн;
- **Эмпирика (поиск)**: непрерывный и повсеместный контроль для динамической адаптации объектов и процессов в системе критериев гидромеханики, с вовлечением результатов из опытовых, эмпирических и асимптотических моделей.

Структура системы моделирования / *virtual polygon* / - математический иероглиф

«Морской виртуальный полигон» = предметное моделирование явления

Корпус: → Волнение: → Визуализация:
аналитика – физика – эмпирика .

Window~Place



- Разделение вычислительного комплекса на условно независимые моделирующие блоки

Логические действия в матрице

/ *virtual polygon* / - математический иероглиф

Если в проекте программы полагается декларативное или условно статическое описание физических явлений (*компиляция*), то, как следствие, потребуется непрерывный поиск критериев состояния решения (*интерпретация*), с последующими рекурсивными перестроениями операций во времени в зависимости от текущего состояния моделируемых явлений.

Таким образом обеспечивается разделение или независимость декларативного описания и функциональной трансформации виртуальных структур данных, где осуществляется контекстное управление вычислениями по столбцам логического иероглифа, и последовательное формирование результатов моделирования по направлениям строк матрицы.

Штормовая гидромеханика корабля

/ 1.3. *Window~Place* – 3D графика OpenGL /

- интерактивная программная среда для проведения, визуализации и динамического управления вычислительным экспериментом;
- Независимая графическая визуализация по таймеру или с приостановкой вычислительных циклов для управляемого перестроения алгоритмов;
- прерывания при возникновении особых условий:
 - сбор аналитической информации в точке;
 - настройка и управление визуализацией;
 - контроль и перенастройка математической модели под локальные условия моделирования.

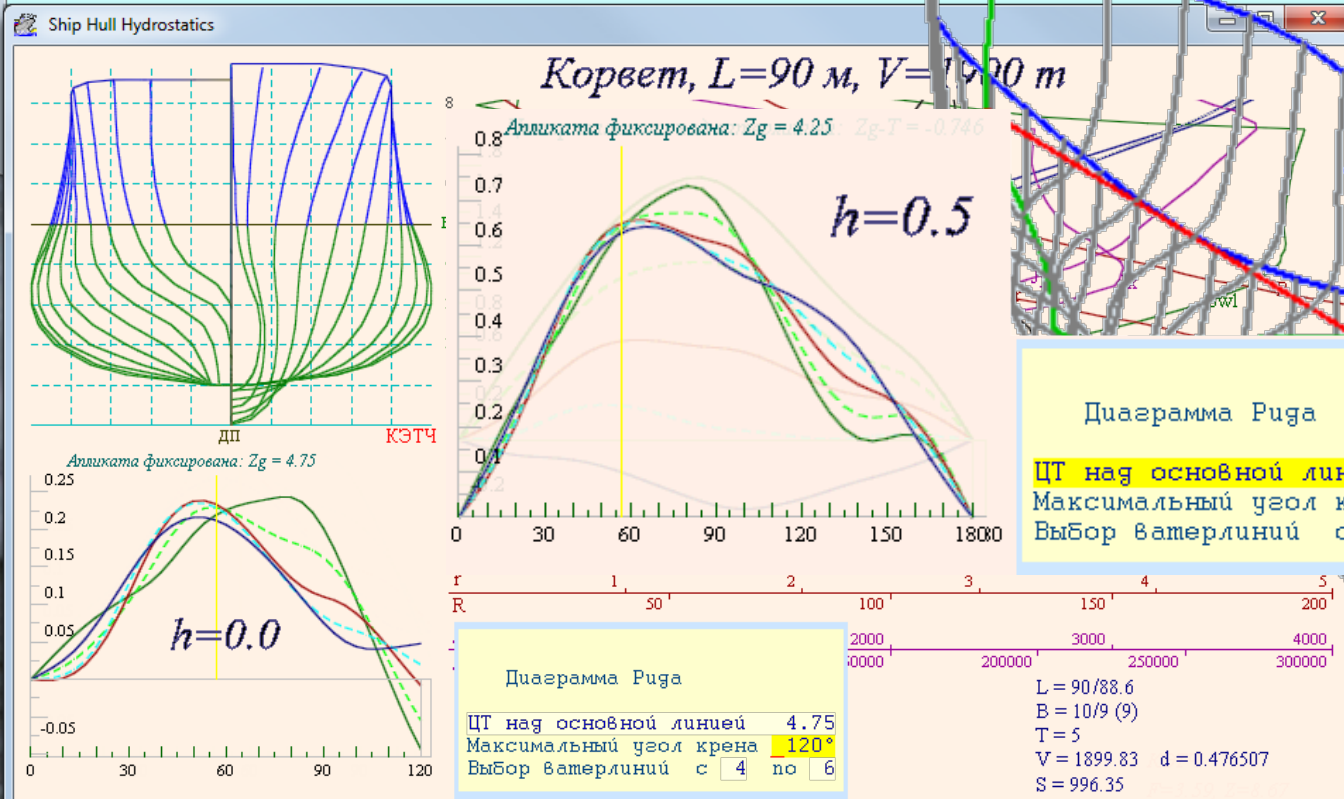
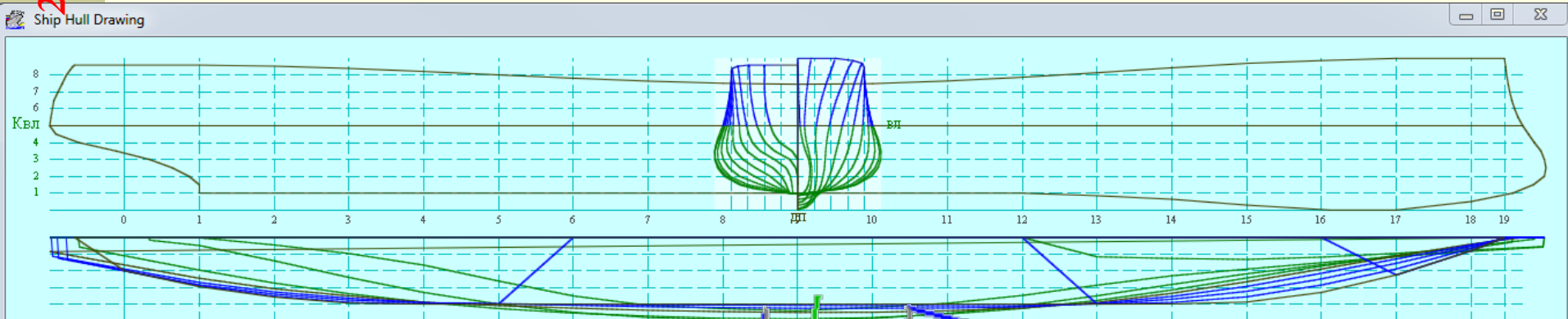
1.2. Трохоидальное волнение */ virtual polygon /*



■ Структура трохоидаальной волны

1.1. Корпус корабля / *virtual polygon* /

2018-09-11



Первый эскиз корпуса корабля от 12 ноября 2001г.
Проект корвета
С.И. Кроленко
 2010. Июль. 28, среда 15°10'03"

Диаграмма Руга

ЦТ над основной линией 4.25
 Максимальный угол крена 180°
 Выбор ватерлиний с 4 по 6

Диаграмма Руга

ЦТ над основной линией 4.75
 Максимальный угол крена 120°
 Выбор ватерлиний с 4 по 6

L = 90/88.6
 B = 10/9 (9)
 T = 5
 V = 1899.83 d = 0.476507
 S = 996.35

3.1. Волнообразование */ virtual polygon /*



■ Структура трохоидальной волны

3.1. Волнообразование / *virtual polygon*

(излучение ↔ воздействие волн)

Уравнения Мичелла приводятся к размерным физическим аргументам, что необходимо для анализа корабельного волнообразования как волнопоглощения на корпусе корабля

Минимизируется спектр корабельных волн, включая критически большие числа Фруда.

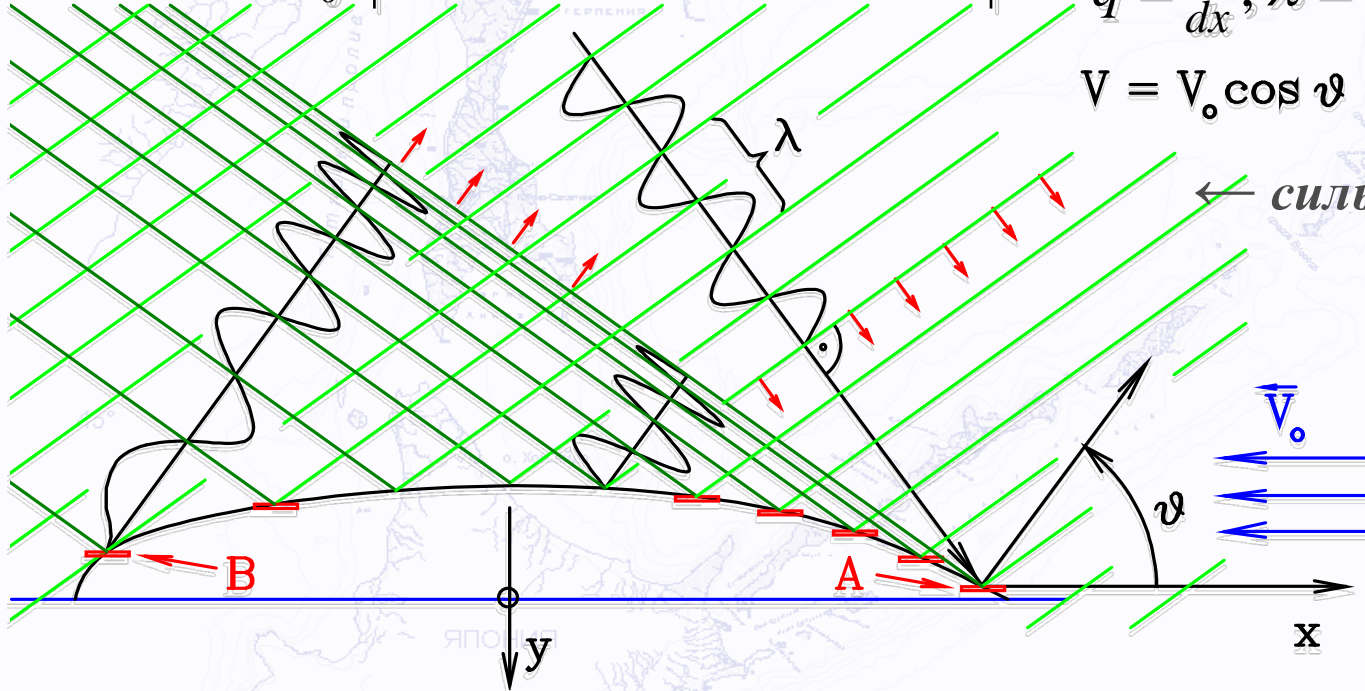
$$R_x = \pi \rho V_0^2 \int_0^{\pi/2} A^2(\vartheta) \cdot \cos^3 \vartheta d\vartheta$$

$$A(\vartheta) = \frac{g}{2\pi V_0^2} \left| \int_{\Omega} q(x_0, y_0) \frac{e^{k \cdot (-z_0 + i\omega_0)}}{\cos^3 \vartheta} d\Omega \right|$$

$$\omega_0 = x_0 \cos \vartheta + y_0 \sin \vartheta$$

$$q = \frac{dy}{dx}; \lambda = \frac{2\pi}{k} = 2\pi \frac{V_0^2 \cos^2 \vartheta}{g}$$

$$V = V_0 \cos \vartheta \quad \vec{r}_w = \frac{1}{2} A \cdot e^{-k(z+z_0)}$$

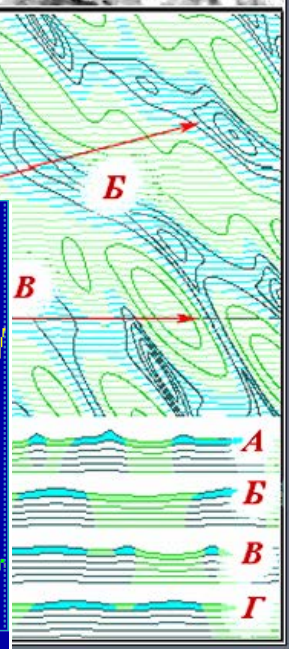
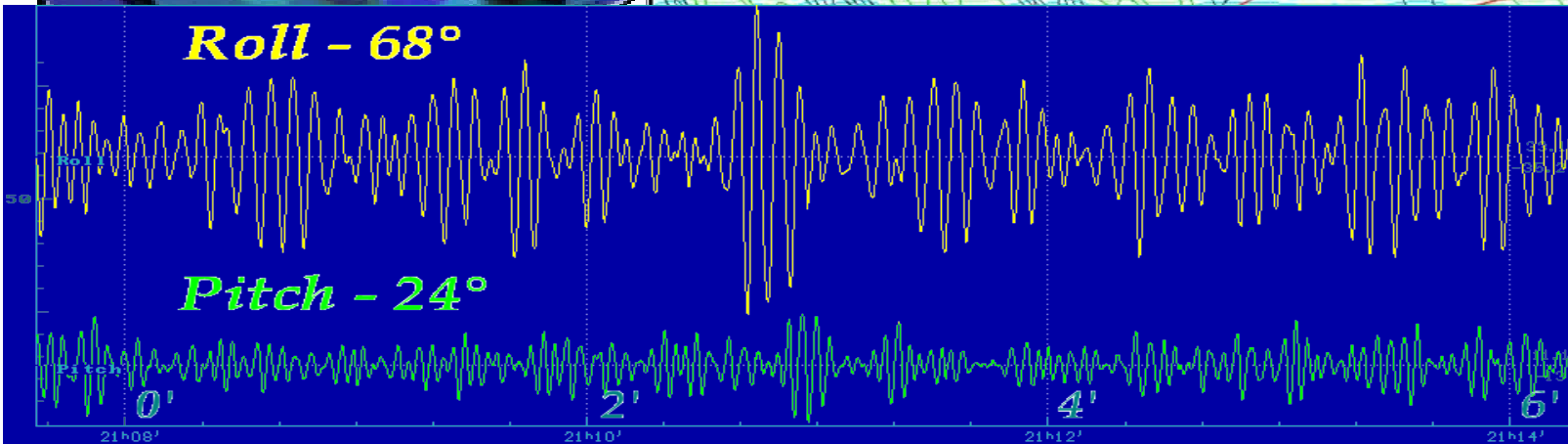
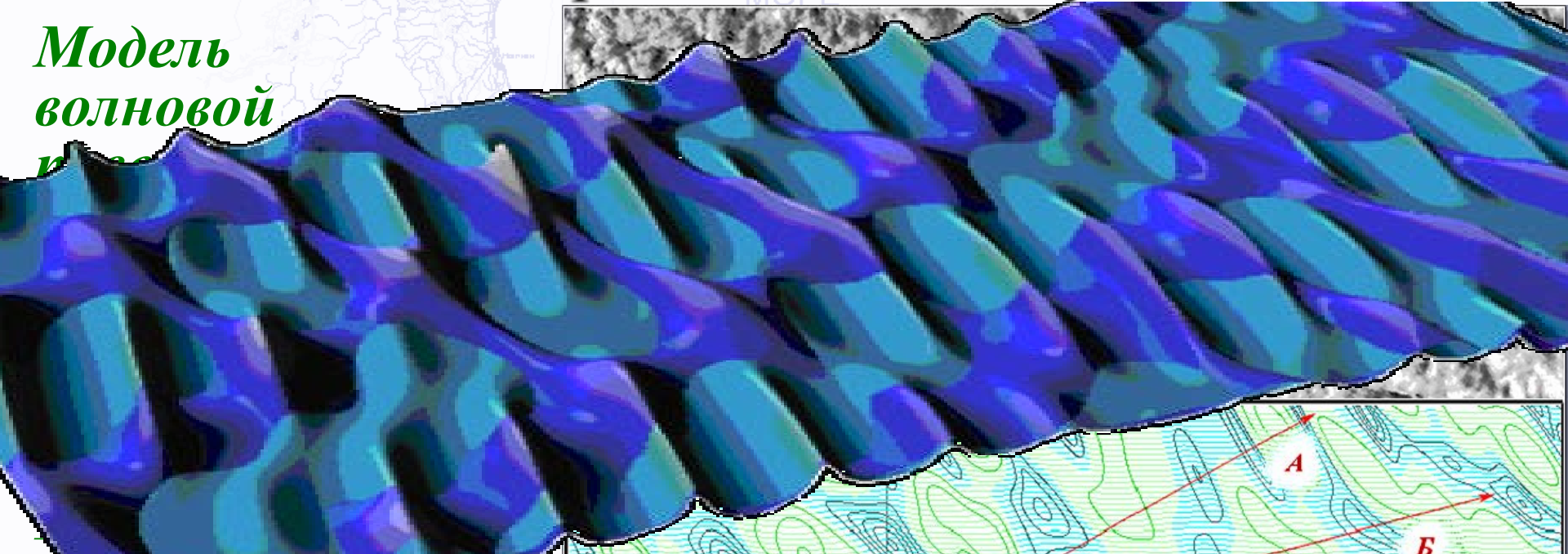


← *сильнейшие искажения отраженных волн на корпусе судна*

*В окрестностях **A** и **B** – обрушающийся гребень и отрыв потока. Энергия – суммируется.*

3.2. Эмпирическое построение нестационарных процессов зарождения и распространения свободных морских волн на глубокой воде

Модель
волновой
процессы



3.3. Гидромеханика корабля на море */ virtual polygon / - прямые численные модели*

Строка 1 п.2. Генерация на свободных границах расчетной области трех пакетов волн в произведении с «оггибающими» секторами, смещающимися с половинной скоростью;

Строка 2. Инерционное смещение корпуса по приращениям скорости – моделирование качки (без вовлечения в расчеты присоединенных масс)

Строка 3. Генерация корабельной волны в результате отражения фронтов коротких фазовых волн и собственно корабельное волнообразование из точечных излучателей в каждой элементарной площадке обшивки.

Вычислительный эксперимент

/ virtual polygon / - результат

Заключение

- 1. Рассмотрены вопросы логического построения и внутреннего согласования объектов и процессов прикладного вычислительного эксперимента.*
- 2. Показан вариант разделения алгоритмов для описания конкретных физических объектов, корпус корабля и штормовое волнение, механика взаимодействия которых управляется функциональными операциями с учетом текущего состояния моделируемой физической среды.*
- 3. Особым блоком 1.3 выделено графическое сопровождение вычислительного эксперимента, пронизывающее весь программный комплекс и обеспечивающее интерактивное управление численным моделированием*



Контекстная графическая среда пространственной визуализации результатов вычислительных экспериментов в механике сплошных сред

1 - построение ресурсоемкой задачи

2 - визуализация моделирования

3 - пространственная геометрия

shipdesign.ru/SoftWare Window-Place



Window-Place – визуализация

- 1» множество независимых окон Window с собственным доступом к графической среде OpenGL, к таймерам и клавиатуре.
- 2» контекстно зависимые графические и текстовые площадки Place в графической среде Window, управляемые в видимой области с помощью указателя «мышь».
- 3» привязка всех графических площадок к трехмерной тензорной математике !!!

Window-Place – привязки площадок

*///! Конструктор сразу прикрепляется к активному
// окну Window с его контекстом для настроек*

```
Place ( byte = PlaceOrtho | PlaceAbove ) ;
Place& Capture ( Window *Win=Act->Base ) ;
virtual ~Place ( ) ; // с очисткой всех полей и адресов
```

```
virtual void Active ( ) ; // активизация контекста новой площадки
void Active ( void(*) ( int W, int H ) ) ; // => Reshape
void(*inActive) ( int W, int H ) ; // + пересыльная процедура
void Area ( int X, int Y, int W, int H ) ; // установка размеров
// если X,Y > 0 - отсчеты от левого верхнего угла, иначе - правого нижнего
// если Width,Height > 0 - отсчеты в символах, если 0 - до границы окна,
// если < 0 - в пикселях и нормальных отсчетах Y - снизу вверх
```

```
static Place *Act ; // Адрес активной страницы – контекстной среды
```


Window-Place – создание окна

```
Window Tvm // ( null,0,0,0,0 )
( "Example № 1", // null – без рамки
  ix,iy,640,480 ); // числа можно опустить

// создание, позиционирование, активизация и очистка
фрагментов
// +левый/-правый +верхний/-нижний относительно экрана
Tvm.Locate( 50,100,640,480 ); // пересоздание на новом месте

// к Window разумно привязывать лишь клавиатуру и
таймер
// и/или вовлекать Window базовым классом для
визуализации
// графических сцен и построения интерактивных
приложений

#define Xpm( X )( GetSystemMetrics( SM_CXSCREEN ) * Real( X )/100 )
#define Ypm( Y )( GetSystemMetrics( SM_CYSCREEN ) * Real( Y )/100 )
```

Window-Place – клавиатура

```

Window::           // внутри класса окна
Windows
byte WaitKey( )    // ожидание нового
СИМВОЛА
byte ScanKey( )    // запрос без остановки
byte ScanStatus( ) // запрос кода из буфера

enum{ RIGHT=1,LEFT,SHIFT,  LCTRL=4,RCTRL=8,CTRL=12,
      L_ALT=16,R_ALT=32,ALT=48 };

enum Course
{ _North_West=3, _North=1,_North_East=9,  _Home=3,   _Up =1,_PgUp =9,
  _West=2,_Zenith=0,      _East=8,   _Left=2,_Center=0,_Right=8,
  _South_West=6, _South=4,_South_East=12, _End =6,  _Down =4,_PgDn=12,
  _Enter=13,_BkSp,_F1,_F2,_F3,_F4,_F5,_F6,_F7,_F8,_F9,_F10,_F11,_F12,
  _Esc=27, _Ins,_Del,_Tab, _Space=32      // +5,+7,+10,+31 - запас
};

```

Window-Place – вывод текста

```

SIZE Alfabet( int size=16, // привязка
  шрифтов
  const char* font="Courier", // к площадке Place
  byte weight=FW_DONTCARE, byte italic=false )
SIZE AlfaBit( byte*=CCCP ) // старый растр: 8x08,14,16
SIZE AlfaRect( const char* ) // размер текста
int Text( Course,Real x,Real y,Real z,const char*,... )
void Print( int x,int y,const char*,... )// если y/x<=0, то
void Print( const char*, ... ) // — снизу/справа

```

<ConIO.h>

```

// Включены также все операции вывода
// раскрашенных текстов и запросов
// с клавиатуры в режиме для консоли

```

Window-Place – часы и таймер

```
// выполняется привязка к целому экрану, т.е. все параметра в динамике  
// таймер срабатывает от достигнутого времени, с надбавкой mSec  
// -- сам таймер, мышка, и даже клавиатура -- могут разрушить задачу  
virtual void Timer( ); // виртуальная – полный контроль контекста  
void SetTimer( DWORD mSec, bool(*inTimer)()=NULL );  
    // интервал времени mSec и адрес исполнителя  
    // inTimer – аккуратно встраивается в графическую среду  
void KillTimer( ) { SetTimer( 0, NULL ); } // при любом нуле  
bool( *inTimer ) ( ); // внешняя, на выходе признак обновления картинки  
bool isTimer; // метка запущенного по таймеру расчетного процесса  
bool isMouse; // и мышка!, которую надо отводить от таймера  
    // отчего основные процессы уходят в застой/пропуски
```

(Windows – не может обслуживать высокоточную аналоговую аппаратуру)

Window-Place – мышка на площадке

```
// в случае с мышкой возможны виртуальные процедуры производного  
// класса, если ж таких нет, или в них нет переопределений, то  
// исполнятся базовые и внешние функции в контекстной среде  
virtual void MouseMove( int x, int y );  
virtual void MousePress( int st, int x, int y );  
void MouseMove ( void(*Pass)( int, int ) )  
                { inPass=Pass; }  
void MousePress( void(*Push)( int, int, int ) )  
                { inPush=Push; }  
void(*inPass )( int X, int Y ); // внешние и независимые  
void(*inPush )( int State, int X, int Y ); // процедуры  
// обработки прерываний от мышки  
// виртуальные функции отменяют все настройки графической среды  
// позволяя, формально, упрощать или ускорять обработку прерываний
```

Window-Place – многозадачность

```

struct _One: public Window
{
    _One():Window( "First OpenGL window" ){};
    void MouseMove( int x, int y ){ ... cprint( ... ); }
    void MousePress( int State,int x,int y ){ cprint... ); }
    ~_One(){ cprint( 1,14,"Destructor._One \n" ); }
} One;           !!! многозадачность и многооконность

void main()      !!! исполняется либо асинхронно по таймеру,
{
    Window Second( "Second" ); // либо в цикле с запросом ScanKey()
        Second.MouseMove( ::MouseMove ); // OpenMP пока
        Second.MousePress( ::MousePress ); // пока в отладке
        Second.SetTimer( 50,SecondTimer ); // есть «тормозок» с
            One.SetTimer( 500,OneTimer ); // идентификатором
// все это начинает работать само по себе, т. е. под контролем мышки
    while( One.Peak && (Key=WaitKey( )) !=_Esc )Sleep( 20 );
}

```

Window-Place – разные утилиты

```
//
//! запросы в виде наложенных на графическое поле текстовых страничек
//
byte Help( const char *N[],const char *C[],const char *P[], int X=-1,int Y=1 );
// Name[0,1-3] Заголовок и строки расширенного названия
// Text Парное описание основных команд
// Plus Парное описание дополнительных команд
// ++ определение каждого блока строк заканчивается нулевым адресом
//
struct Mlist{ short skip,lf; const char *Msg; void *dat; };
#define Mlist( L ) L,( sizeof( L )/sizeof( Mlist ) )
int TMenu( Mlist *M, int Nm, int x=1, int y=1, int ans=0 );
//
// Mlist - Список параметров одного для запроса на терминал
// skip :пропуск строк --> номер строки
// lf : 0 - запрос не производится --> длина входного сообщения
// Msg :NULL - чистое входное поле --> выходной формат
// dat :NULL & lf<>0 - меню-запрос --> адрес изменяемого объекта
//
```

++1. Base~Space~Screen / 2014-12-08

■ Пакет процедур визуализации графических объектов (**Basis**) в трехмерном криволинейном функциональном пространстве (**Space**) с представлением изображения в перспективных проекциях экранных сцен (**Screen**) контекстной среды программирования **OpenGL**.

■ Многооконный интерфейс **Window** со стековым наложением графических и текстовых фрагментов/площадок **Place** с поддержкой клавиатуры, мышки и таймера.

2018-09-11

Base\Space+Screen ← Window\Place

- **Volume** – программный пакет интерактивной визуализации графических объектов (**Basis**) в трехмерном криволинейном функциональном пространстве (**Space**) с представлением изображения в перспективных проекциях экранных сцен (**Screen**) в контекстной среде программирования **OpenGL**.
- ++ многооконный интерфейс (**Window**) с наложением графических и текстовых фрагментов/площадок (**Place**) с поддержкой клавиатуры, мышки и таймера.

Base\Space+Screen / формулы

Tensor – № 2013.619727, «Программа для построения числовых объектов и функций трехмерной тензорной математики при реализации вычислительных экспериментов в гидромеханике»,

$\text{Vector} = \text{Point} - \text{Point} \leftrightarrow \text{Point} = \text{Vector} + \text{Point} \dots$

$\text{Base} = \text{Tensor} + \text{Point}$ – *(разномасштабные сущности)*

$\text{Space} = \text{Base} \sim \text{Function}(\text{Point})$ – *(механика пространств)*

$\text{Space} \langle \langle \text{Point} \text{ и } \text{Space} \rangle \rangle \text{Point}$ – *(четыре варианта)*

Screen – **Window/Place**

«функциональная среда» – *объемная математика*

Текстовая консоль (странное окошко) →

Tensor → Base\Space+Screen ← Window\Place

```

key=32=' '
Tensor = 1
{ 1.00  0.00  0.00 }
{ 0.00  1.00  0.00 }
{ 0.00  0.00  1.00 }
Inv(1) + I(3.00) + II(-3.00) + III(1.00)
Inv(1) + I(3.00) + II(-3.00) + III(1.00)
Rot = {-1.00+0.00i}, {1.00+0.00i}, {0.00+-0.00i}
Rot = {-1.00+0.00i}, {1.00+0.00i}, {0.00+-0.00i}
Inv = {1.00+0.00i}, {-3.00+0.00i}, {0.00+0.00i}
Inv = {1.00+0.00i}, {-3.00+0.00i}, {0.00+0.00i}
short=2
int = 4
long = 4 <> size_t = 4
long long = 8
pointer = 4
Real = 8

```

OpenGL + C++ доводка тензорной графики

Fluid: Аналитическая механика свободной поверхности

красная система
 выбор куба или тора
 траектория воздуха 0,2-0,4
 количество часов
 27(суббота) / 125 и 729

<Ins> вращение еще одной часовой
 <Enter> свободная или траектория
 Up/Down вращение по оси X
 Right/Left -- по Y
 Home/End -- по Z
 Del: отключение панели отображения

Пробел: камера / раскраска
 Escape/Ctrl/C: старт

edges - vsc(14.2)

Flying{ 125 } by edges - vsc(0.4)

27

Заключение Grid-2018

Рассмотрен вариант построения программного комплекса на базе графической среды программирования OpenGL, окружаемой инструментальными средствами для работы со временем и интервальными таймерами, устройствами ввода информации и представления текстовых данных на предельно низком уровне прямого ввода/вывода информации и обработки прерываний в SDK Windows (... перестраивается на GLFW).

Благодарю за внимание

Морской виртуальный полигон СПбГУ:

- *О согласовании вычислительного эксперимента при интерактивном моделировании гидромеханики корабля в штормовом море*
- *Контекстная графическая среда пространственной визуализации результатов вычислительных экспериментов в механике сплошных сред*